

# Električna mjerenja

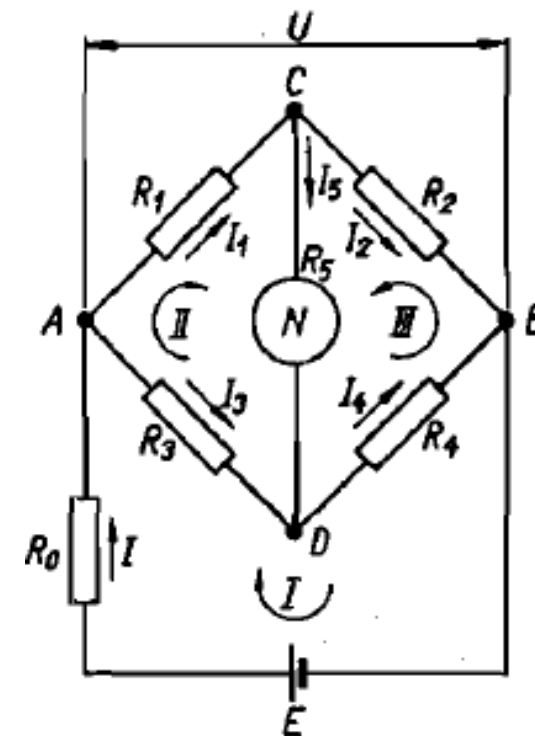
(pomoćni materijal za predavanja)

Univerzitet Crne Gore  
Elektrotehnički fakultet

# Wheatstone-ov most za jednosmjernu struju

- Wheatstoneov most se koristi za pogonska i laboratorijska mjerenja otpora srednjih i visokih vrijednosti
- Grane mosta sastoje se od otpora  $R_1$  do  $R_4$ , kroz koje protiču struje od  $I_1$  do  $I_4$
- Obzirom da jačine prethodno opisanih struja zavise od otpora u njihovim granama, određenom kombinacijom otpora se može postići da struja  $I_5=0$  čime se most dovodi u stanje ravnoteže
- Tada važi da su naponi na otpornicima  $R_1$  i  $R_3$ , kao i na otpornicima  $R_2$  i  $R_4$  jednaki:

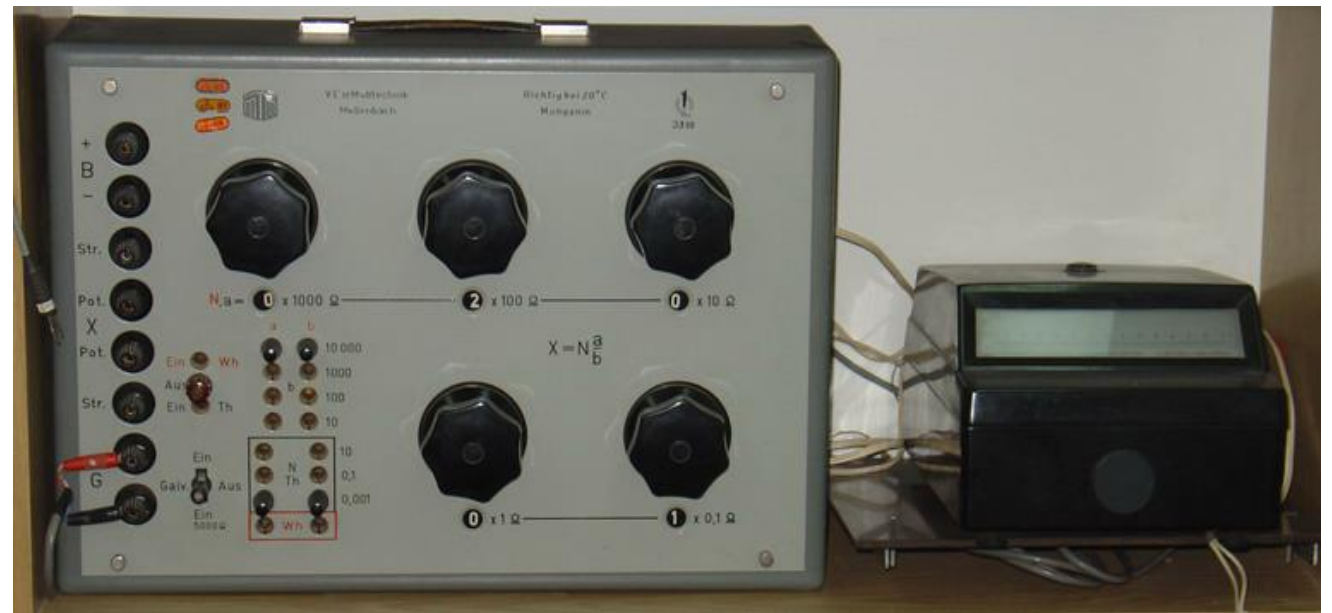
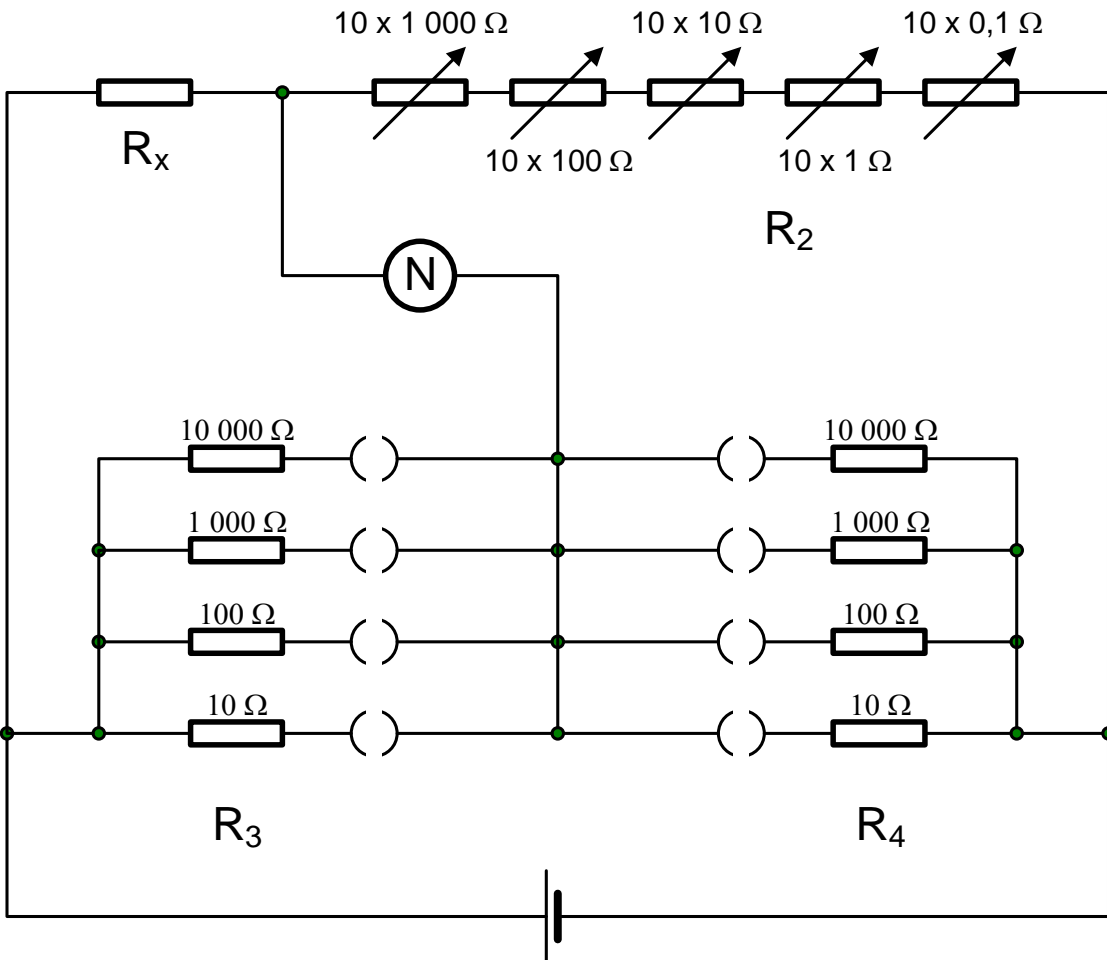
$$\left. \begin{array}{l} R_1 I_1 = R_3 I_3 \\ R_2 I_2 = R_4 I_4 \\ I_1 = I_2 \\ I_3 = I_4 \end{array} \right\} \longrightarrow R_1 = R_2 \frac{R_3}{R_4}$$



- Ravnoteža mosta se neće promijeniti ako zamjenimo priključke izvora napona i nulindikatora (izvor priključimo na tačke C i D, a nulindikator na tačke A i B)

# Realizacije Wheatstone-ovog mosta

- Wheatstone-ov most sa dekadnim otpornicima



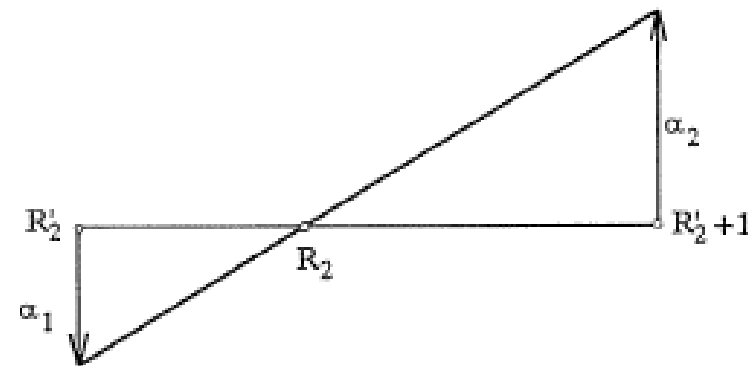
- Otpor u drugoj grani može se mijenjati samo u skokovima od  $0,1\ \Omega$  pa nije uvijek moguće postići nulti otklon na osjetljivom nulindikatu

# Realizacije Wheatstone-ovog mosta

- Nulindikator će, npr., kod vrijednosti  $R_2'$  imati otklon  $\alpha_1$ , na jednu stranu, a već kod prve sljedeće moguće vrijednosti  $R_2'+1$  otklon  $\alpha_2$ , na drugu stranu.
- Vrijednost  $R_2$ , pri kojoj bi se dobio nulti otklon može se redovno dovoljno tačno odrediti linearnom interpolacijom:

$$\frac{R_2 - R_2'}{\alpha_1} = \frac{R_2' + 1 - R_2}{\alpha_2} \quad \longrightarrow \quad R_2 = R_2' + \frac{\alpha_1}{\alpha_1 + \alpha_2}$$

Ili:  $R_2 = R_2' + \frac{\alpha_1}{\alpha_1 + \alpha_2} 0.1$  (ako najmanja moguća promjena otpora u drugoj grani iznosi 0.1)



**Zadatak 4.2.** Koliko iznosi otpor  $R_x$  mjeren Wheatstoneovim mostom sa dekadnim otpornicima u drugoj grani, ako je na nulindikatoru dobiven otklon  $\alpha_1 = -6,2$  d.sk. kod otpora  $R_2 = 952 \Omega$ , a pri otklonu nulindikatora  $\alpha_2 = +7,8$  d.sk. kod  $R_2 = 953 \Omega$ . U oba slučaja  $R_3 = R_4 = 1000 \Omega$ .

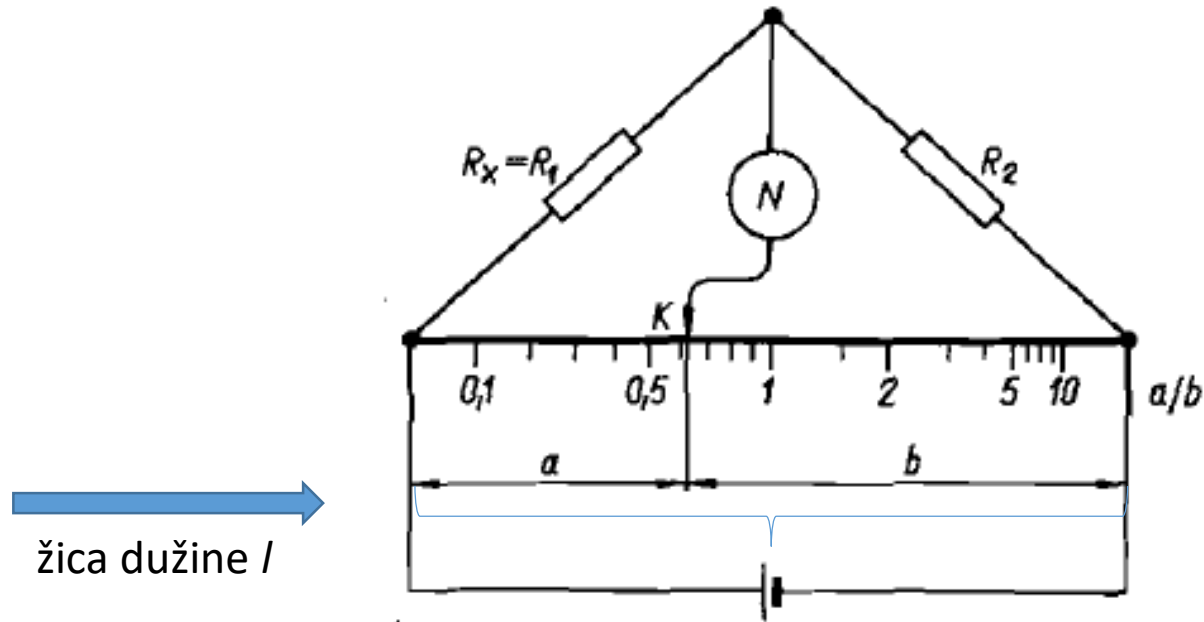
Nepoznati otpor  $R_x$  može se odrediti iz izraza:

$$R_x = R_2 \frac{R_3}{R_4} = 952,443 \Omega$$

$$R_2 = R_2' + \frac{\alpha_1}{\alpha_1 + \alpha_2} = 952 \Omega + \frac{6.2 \text{ d.sk.}}{6.2 \text{ d.sk.} + 7.8 \text{ d.sk.}} = 952.443 \Omega$$

# Realizacije Wheatstone-ovog mosta

- **Wheatstone-ov most sa kliznom žicom**



U položaju ravnoteže ( $I_5=0$ ) važi da je:

$$R_1 = R_2 \frac{a}{b} = R_2 \frac{l-b}{b}$$

- Ukupnu dužinu  $l$  klizne žice može se prethodno vrlo tačno odrediti pa se greška u određivanju dužine može zanemariti.

# Realizacije Wheatstone-ovog mosta

- Zbog toga ostaje da samo prilikom određivanja dužine  $b$  dolazi do greške, pa će granice grešaka otpora  $R_1$  koje uzrokuje netačno očitavanje, iznositi:

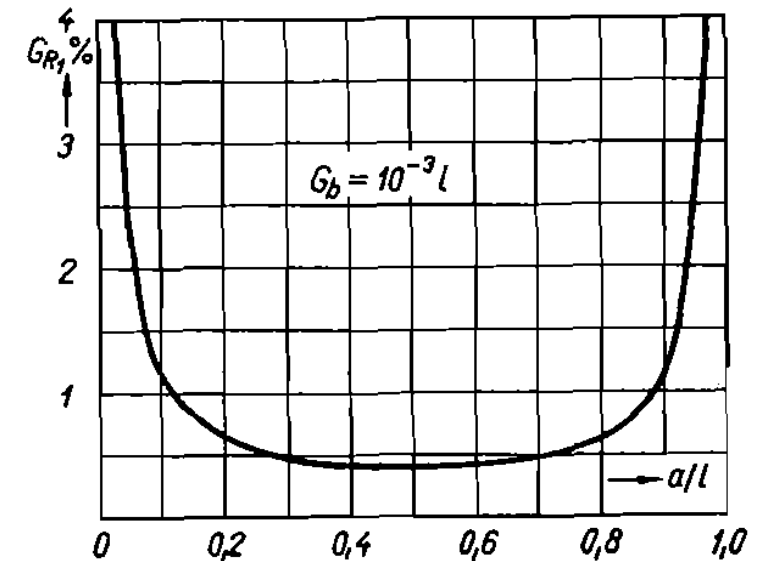
$$G_{R_1} = \pm \frac{\partial R_1}{\partial b} G_b$$

$$G_{R_1} = \mp R_2 \frac{l}{b^2} G_b$$

- odnosno relativne procentualne greške iznose:

$$G_{R_1\%} = \frac{G_{R_1}}{R_1} 100$$

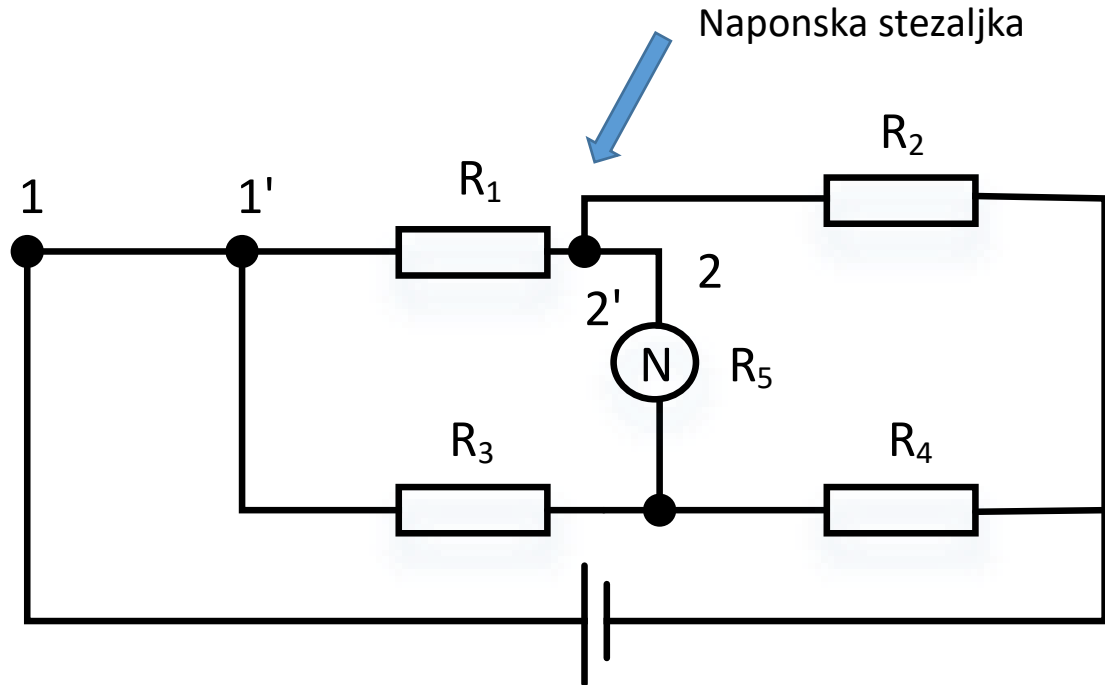
$$G_{R_1\%} = \mp G_b \frac{a+b}{ab} 100$$



- Procentualne granice grešaka biće najmanje kada je  $\frac{\partial(ab)}{\partial b} = 0$  tj.  $b=l/2$

# Realizacije Wheatstone-ovog mosta

- Wheatstone-ov most sa kliznom žicom za mjerenje malih otpora

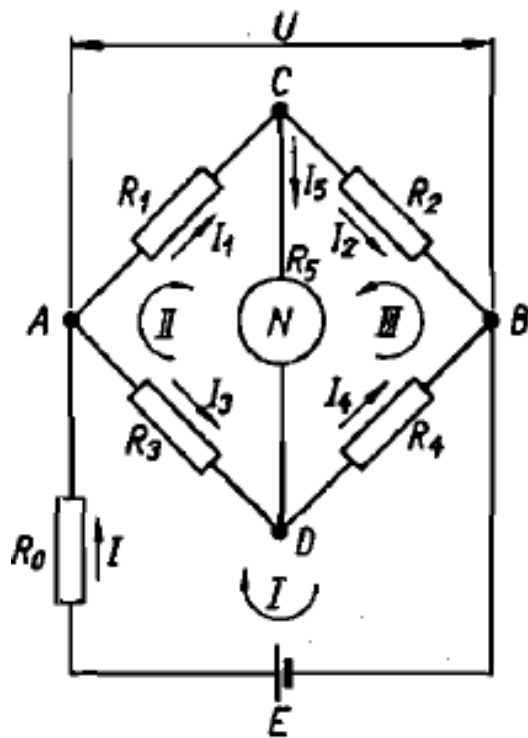


$$R_1 = R_2 \frac{R_3}{R_4}$$

- Ukoliko je mali napon osjetljivost je mala, a ukoliko je napon veliki otpornici mogu da pregore
- Ne može mjeriti otpore manje od  $0.1\Omega$  zbog greške koju izaziva otpor spojnih vodova i njihovih spojnih mjesta

# Osjetljivost mosta

- Ukoliko želimo izmjeriti otpor  $R_1$ , a da pritom greške mjerenja ne budu u apsolutnom iznosu veće od  $\Delta R_1$  potrebno je postići zadovoljavajuću osjetljivost mosta.
- Da bismo razmotrili osjetljivost mosta potrebno je prvo izračunati struju  $I_5$  kroz nulindikator:



$$IR_0 + I_3R_3 + I_4R_4 = E$$

$$I_1R_1 + I_5R_5 - I_3R_3 = 0$$

$$-I_2R_2 + I_5R_5 + I_4R_4 = 0$$

Iz čvorova A, C i D dobijamo:

$$I = I_3 + I_1$$

$$I_2 = I_1 - I_5$$

$$I_4 = I_5 + I_3$$

$$I_1R_0 + I_3(R_0 + R_3 + R_4) + I_5R_4 = E$$

$$I_1R_1 + I_5R_5 - I_3R_3 = 0$$

$$-I_1R_2 + I_5(R_5 + R_2 + R_4) + I_3R_4 = 0$$



# Osjetljivost mosta

determinante sistema

$$I_5 = \frac{D_1}{D_S}$$

$$I_5 = \frac{\begin{vmatrix} R_0 & R_0 + R_3 + R_4 & E \\ R_1 & -R_3 & 0 \\ -R_2 & R_4 & 0 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} R_0 & R_0 + R_3 + R_4 & R_4 \\ R_1 & -R_3 & R_5 \\ -R_2 & R_4 & R_5 + R_2 + R_4 \end{vmatrix}}$$

$$I_5 = \frac{E(R_2R_3 - R_1R_4)}{(R_1 + R_2)[R_3R_4 + R_5(R_3 + R_4)] + R_1R_2(R_3 + R_4) + R_0[(R_1 + R_3)(R_2 + R_4 + R_5) + R_5(R_2 + R_4)]}$$

• U mjernoj praksi su zanimljiva 2 ekstremna slučaja:

• 1. slučaj  $R_0=0$

$$I_5 = \frac{E(R_2R_3 - R_1R_4)}{(R_1 + R_2)[R_3R_4 + R_5(R_3 + R_4)] + R_1R_2(R_3 + R_4)}$$

• 2. slučaj  $R_0 \rightarrow \infty$  pa će ukupna struja mosta biti  $I \approx \frac{E}{R_0}$

$$I_5 = \frac{I(R_2R_3 - R_1R_4)}{(R_1 + R_3)(R_2 + R_4 + R_5) + R_5(R_2 + R_4)}$$

# Osjetljivost mosta

- Osjetljivost mosta  $S$  predstavlja odnos promjene struje  $I_5$  nulindikatora i odgovarajuće promjene mjenog otpora  $R_1$ :

$$S = \frac{\partial I_5}{\partial R_1} = -E \frac{R_4 [R_1(B + C + D) + R_2B + R_3D + F] + (A - R_1R_4)(B + C + D)}{[R_1(B + C + D) + R_2B + R_3D + F]^2}$$


$A = R_2R_3$      $B = R_3R_4 + R_5(R_3 + R_4)$   
 $C = R_2(R_3 + R_4)$   
 $D = R_0(R_2 + R_4 + R_5)$      $F = R_0R_5(R_2 + R_4)$

- U blizini ravnoteže mosta gdje je  $R_1 = R_{10} = \frac{R_2R_3}{R_4} = \frac{A}{R_4}$  i za  $R_0=0$  osjetljivost je:

$$S_0 = \left( \frac{\partial I_5}{\partial R_1} \right)_{R_1=R_{10}} = \frac{-ER_4}{R_{10}(B + C) + R_2B}$$

# Mjerna nesigurnost mosta

- Sada je struja nulindikatora: 
$$\Delta I_5 = S_0 \Delta R_1 = \frac{-ER_4 \Delta R_1}{R_{10}(B+C) + R_2 B}$$

  
 $\Delta R_1 = R_1 - R_{10}$

- Relativno odstupanje mjenog otpora od vrijednosti koja odgovara ravnoteži mosta:

$$\delta = \frac{\Delta R_1}{R_{10}} = \frac{\Delta I_5 [R_{10}(B+C) + R_2 B]}{-ER_4 R_{10}} = -\frac{\Delta I_5}{ER_4} \left[ B + C + \frac{R_2 B}{R_{10}} \right]$$

- Uvrštavanjem vrijednosti za B, C i D (i izostavljanjem znaka -) dobija se:

$$\delta = \frac{\Delta I_5}{E} \left[ R_{10} + R_2 + R_3 + R_4 + R_5 \left( \frac{R_{10}}{R_2} + 2 + \frac{R_2}{R_{10}} \right) \right]$$

# Prilagođenje mosta

Najmanje relativno odstupanje mjerenog otpora dobija se za  $I_{5\min}$ :

$$\begin{aligned}
 m &= \frac{R_2}{R_{10}} \\
 n &= \frac{R_3}{R_{10}} \\
 q &= \frac{R_5}{R_{10}}
 \end{aligned}
 \rightarrow
 \delta_{\min} = \frac{I_{5\min}}{E} R_{10} \left[ 1 + m + n + mn + q \left( m + 2 + \frac{1}{m} \right) \right]$$

Teorijski bi  $\delta_{\min}$  imalo najmanju vrijednost za  $m=n=q=0 \rightarrow \delta_{\min} = \frac{I_{5\min}}{E} R_{10}$

Kada je zadat napon  $U$  na mostu i otpor nulinstrumenta  $\delta_{\min}$  postaje:

$$\delta_{\min} = \frac{I_{5\min}}{U} R_{10} \left[ 1 + m + n + mn + q \left( m + 2 + \frac{1}{m} \right) \right]$$

Treba odabrati što manje  $n$  (npr.  $n \approx 0.1$  ili  $n \approx 0.01$ ), dok najprikladniju vrijednost za  $m$  dobijamo izvodom:

$$\frac{\partial \delta_{\min}}{\partial m} = \frac{I_{5\min}}{U} R_{10} \left[ 1 + n - q \left( \frac{1}{m^2} - 1 \right) \right] = 0 \rightarrow m = \sqrt{\frac{q}{1+n+q}} \quad \text{ili} \quad R_2 = R_{10} \sqrt{\frac{R_5}{R_{10} + R_3 + R_5}}$$

# Prilagođenje mosta

- Za najmanji još uočljivi otklon  $\alpha_{\min}$  potrebna je ista potrošnja snage za sve instrumente istog tipa, tj. najmanja struja  $I_{5\min}$  koju možemo očitati zavisi od otpora  $R_5$  instrumenta.

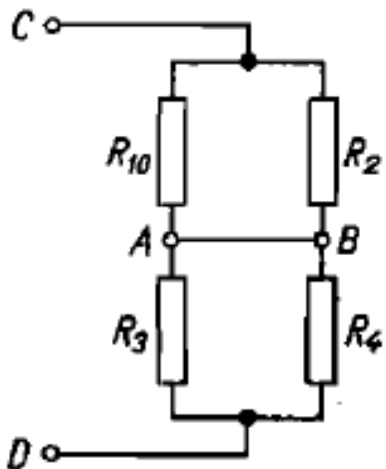
$$P_{5\min} = I_{5\min}^2 R_5 \longrightarrow I_{5\min} = \sqrt{\frac{P_{5\min}}{R_5}}$$
$$\delta_{\min} = \frac{\sqrt{\frac{P_{5\min}}{R_5}} R_{10}}{E} \left[ 1 + m + n + mn + q \left( m + 2 + \frac{1}{m} \right) \right]$$
$$\delta_{\min} = \frac{1}{E} \sqrt{\frac{P_{5\min} R_{10}}{q}} \left[ 1 + m + n + mn + q \left( m + 2 + \frac{1}{m} \right) \right]$$

- Sada optimalnu vrijednost za  $q$  dobijamo kao:

$$\frac{\partial \delta_{\min}}{\partial q} = 0 \longrightarrow q = \frac{m(1+n)}{1+m} \quad \text{Ne zavisi od otpora izvora napona}$$

# Prilagođenje mosta

$$q = \frac{m(1+n)}{1+m}$$

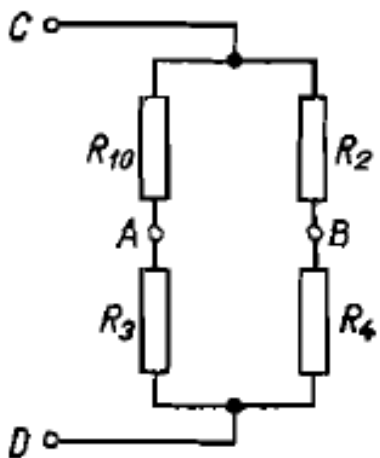


1. slučaj  $R_0=0$  (krajevi A i B kratko spojeni)

$$R_{CD} = \frac{R_{10}R_2}{R_{10} + R_2} + \frac{R_3R_4}{R_3 + R_4} = R_{10} \left[ \frac{m}{m+1} + \frac{mn}{m+1} \right] = R_{10}q = R_5$$

2. slučaj  $R_0 \rightarrow \infty$  (krajevi A i B - otvorena veza)

$$R_{CD} = \frac{(R_{10} + R_3)(R_2 + R_4)}{R_{10} + R_3 + R_4 + R_2} = R_{10} \frac{m(n+1)}{m+1} = R_{10}q = R_5$$

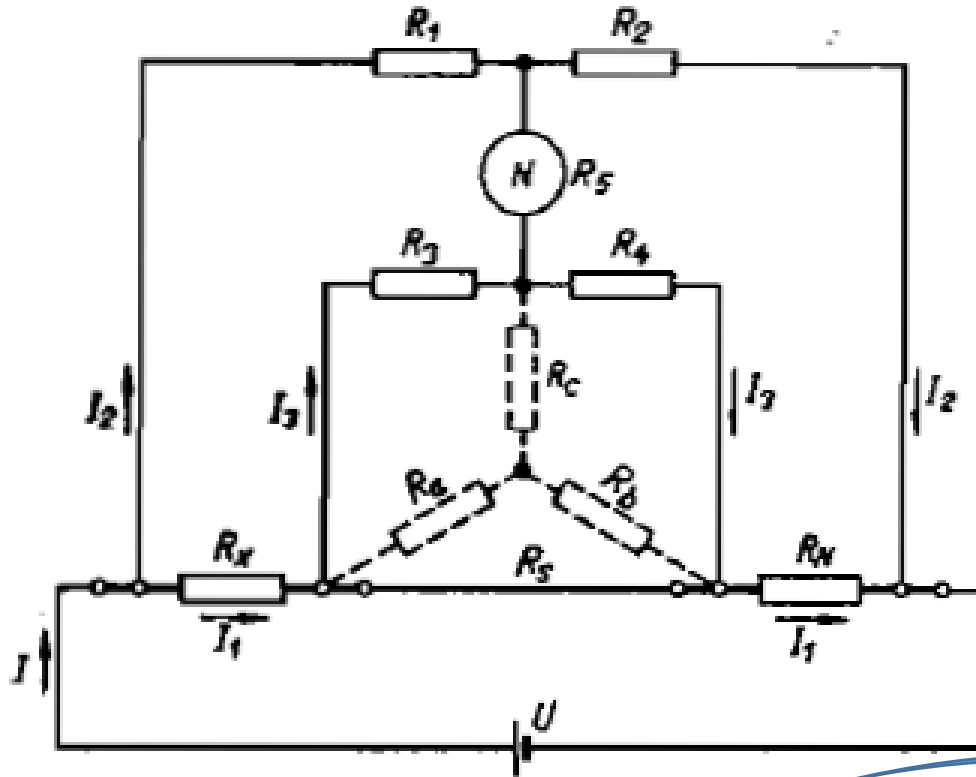


Optimalni otpor nulindikatora upravo jednak otporu  $R_{CD}$  mosta.

Potrošač preuzima najveću moguću snagu iz izvora onda, kad je njegov otpor upravo jednak otporu izvora. Uvrštavanjem optimalnog otpora nulindikatora u izraz za  $\delta_{\min}$  se dobija:

$$\delta_{\min} = \frac{2}{E} \sqrt{\frac{P_{5\min} R_{10} (1+m)(1+n)}{m}} (1+m)$$

# Thomson-ov most

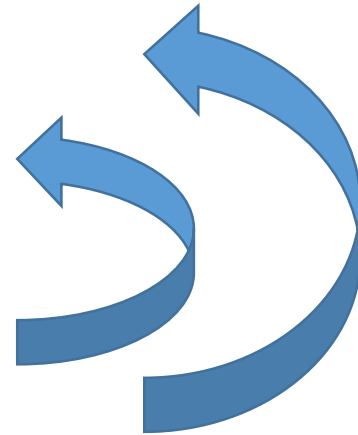


- Upotrebljava se za mjerenje malih otpora
- U stanju ravnoteže ne teče struja kroz galvanometar ( $I_5=0$ ) pa važi:

$$I_2 R_1 = I_1 R_X + I_3 R_3$$

$$I_2 R_2 = I_1 R_N + I_3 R_4$$

$$I_3 = I_1 \frac{R_5}{R_3 + R_4 + R_5}$$



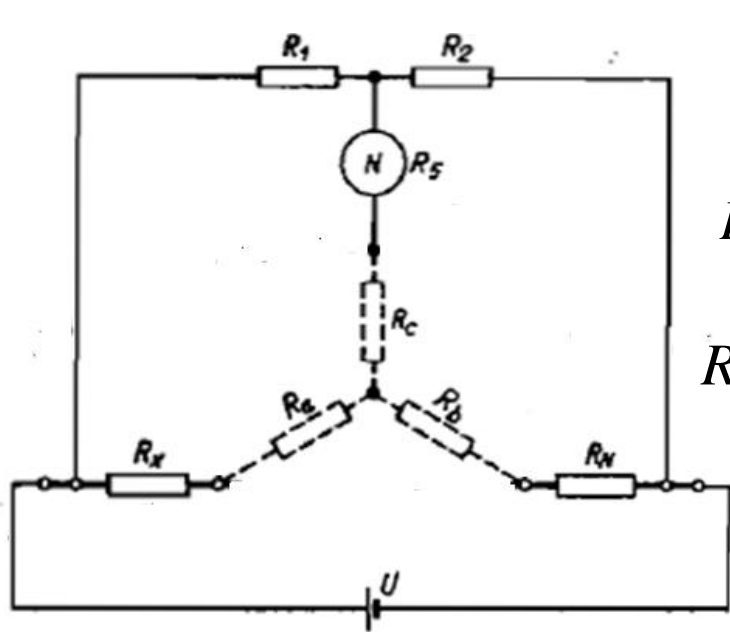
Kada je  $\frac{R_1}{R_2} = \frac{R_3}{R_4} = n$

$$R_X = R_N \frac{R_1}{R_2} + \frac{R_4 R_5}{R_3 + R_4 + R_5} \left( \frac{R_1}{R_2} - \frac{R_3}{R_4} \right)$$

$$R_X = R_N \frac{R_1}{R_2} = R_N n$$

# Thomson-ov most

- Da bismo našli mjernu nesigurnost Thomson-ovog mosta pretvaramo ga u Wheatstoneov (pretvaranjem trougla u zvijezdu)



$$R_a = \frac{R_3 R_5}{R_3 + R_4 + R_5}$$

$$R_b = \frac{R_4 R_5}{R_3 + R_4 + R_5}$$

$$R_c = \frac{R_4 R_3}{R_3 + R_4 + R_5}$$

uvrstimo u izraz za mjernu nesigurnost Wheatstone-ovog mosta uz  $R_0=0$ ,  $\delta = \delta_{min}$ ,  $\Delta I_5 = I_{5min}$ , pa dobijamo za Thomson-ov most:

$$\delta_{min} = \frac{I_{5min}}{U} [R_x + R_a + R_b + R_N + R_1 + R_2 + (R_c + R_5) \left( \frac{R_1}{R_2} + 2 + \frac{R_2}{R_1} \right)]$$

Ako važi da je  $R_x, R_a, R_b, R_N \ll R_1, R_2$

$$\delta_{min} = \frac{I_{5min}}{U} [R_1 + R_2 + (R_c + R_5) \left( \frac{R_1^2 + 2R_2 R_1 + R_2^2}{R_2 R_1} \right)]$$

$$\delta_{min} = \frac{I_{5min}}{U} (R_1 + R_2) \left[ 1 + (R_c + R_5) \frac{R_1 + R_2}{R_2 R_1} \right]$$

Ako važi da je  $R_1 = R_3, R_2 = R_4$

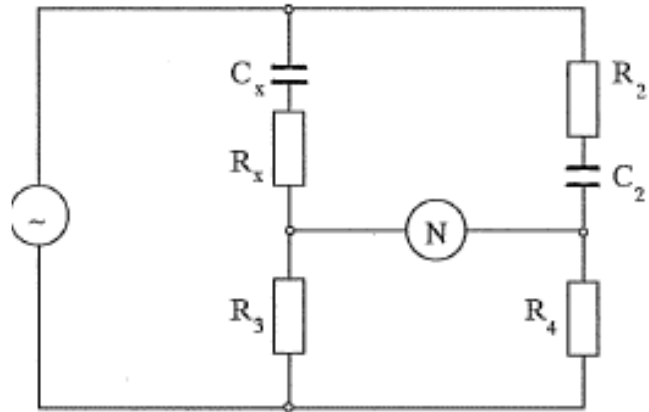
$$\delta_{min} = \frac{I_{5min}}{U} (R_1 + R_2) \left[ 2 + R_5 \frac{R_1 + R_2}{R_2 R_1} \right]$$

$$U \approx I_1 (R_x + R_N + R_5)$$



# Wienov most za mjerenje kapacitivnosti

**Zadatak 8.2.** Koliko iznosi kapacitet i faktor gubitaka kondenzatora, ako je ravnoteža Wienovog mosta prema slici postignuta pri:  $C_2=0,040 \mu\text{F}$ ,  $R_2=12,2 \Omega$ ,  $R_3=600 \Omega$ ,  $R_4=1200 \Omega$ , a frekvencija izvora  $f=1000 \text{ Hz}$ .



Ravnoteža mosta postiže se pri:

$$z_1 z_4 = z_2 z_3$$

$$z_1 = R_x + \frac{1}{j\omega C_x}$$

$$z_2 = R_2 + \frac{1}{j\omega C_2}$$

$$z_3 = R_3$$

$$z_4 = R_4$$

Uslov ravnoteže postignut je za:

$$\left(R_2 + \frac{1}{j\omega C_2}\right)R_3 = \left(R_x + \frac{1}{j\omega C_x}\right)R_4$$

$$C_x = C_2 \frac{R_4}{R_3} = 0,08 \mu\text{F}$$

$$R_x = R_2 \frac{R_3}{R_4} = 6,1 \Omega$$

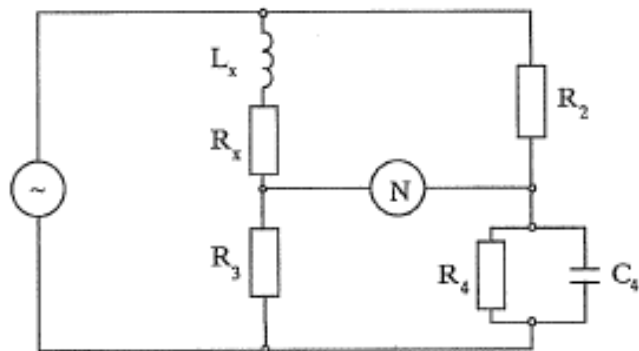
Tangens ugla gubitaka mjeřenog kondenzatora iznosi:

$$\text{tg}\delta = \omega R_x C_x$$

$$\text{tg}\delta = 0,00306$$

# Maxwell-ov most za mjerenje induktiviteta

**Zadatak 9.2.** Maxwellov most prema slici za mjerenje induktiviteta kalema je u ravnoteži kada je:  $R_2=1000 \Omega$ ,  $R_3=1000 \Omega$ ,  $R_4=2 \cdot 10^5 \Omega$ ,  $C_4=5 \cdot 10^{-9} \text{ F}$ , a frekvencija izvora napajanja  $f=1000 \text{ Hz}$ . Kolika je vrijednost induktiviteta  $L_x$ , otpora  $R_x$  i faktora dobrote  $Q$  kalema.



Ravnoteža mosta postiže se kada je zadovoljen uslov:

$$z_1 z_4 = z_2 z_3$$

$$z_1 = R_x + j\omega L_x$$

$$z_2 = R_2$$

$$z_3 = R_3$$

$$z_4 = \frac{R_4}{1 + j\omega C_4 R_4}$$

$$(R_x + j\omega L_x) \frac{R_4}{1 + j\omega C_4 R_4} = R_2 R_3$$

$$R_x R_4 + j\omega L_x R_4 = R_2 R_3 + j\omega C_4 R_2 R_3 R_4$$

Odvajanjem realnih i imaginarnih komponenti dobijamo:

$$R_x = \frac{R_2 R_3}{R_4}$$

$$R_x = 5 \Omega$$

$$L_x = C_4 R_2 R_3$$

$$L_x = 5 \text{ mH}$$

Faktor dobrote  $Q$  mjenog kalema je

$$Q = \frac{\omega L_x}{R_x} = 6,28$$

# Kompenzatori za jednosmjernu struju

Poznati pad napona koji služi za kompenzaciju mjenenog napona može se postići pomoću:

1. potenciometarskog postupka (Poggendorf 1841.godine)
2. ampermetarskog postupka (Lindeck-Rotheu 1899.godine)

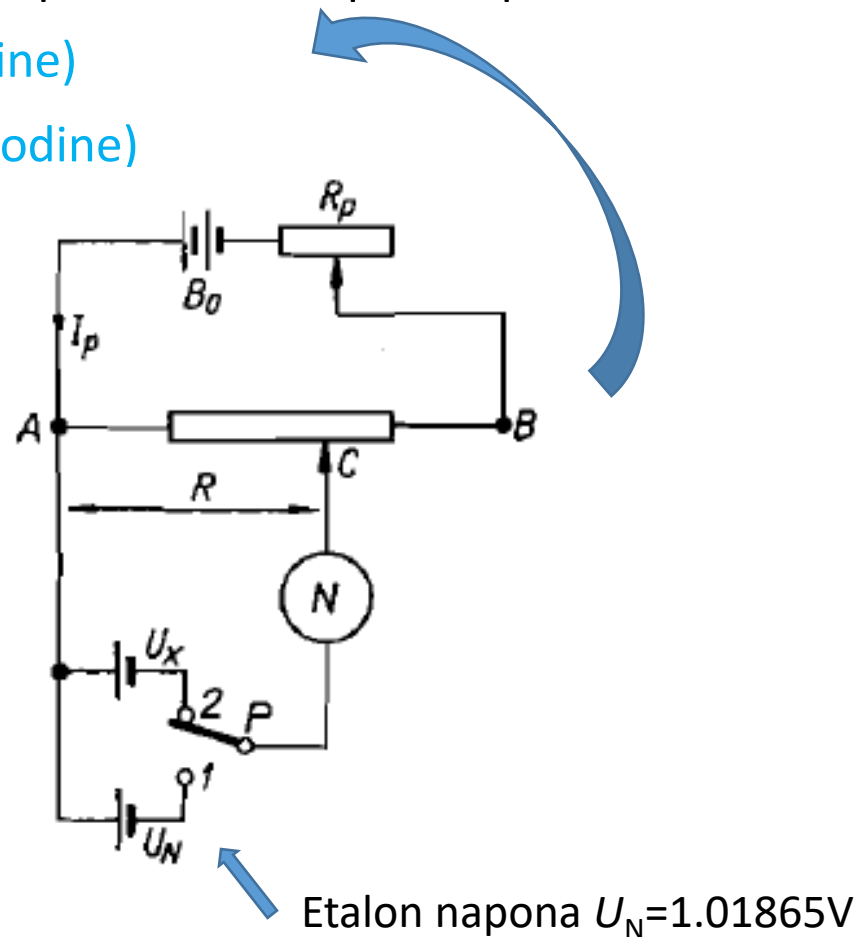
Pomoćna struja  $I_p$  se obično podešava na 0.1A ili 0.001A

U položaju 1  $R=R_1$ :

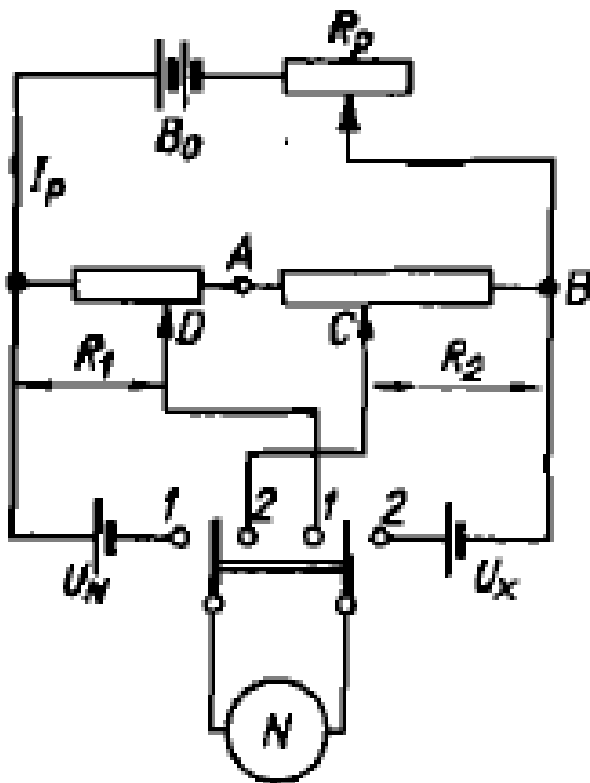
$$U_N = I_p R_1 \longrightarrow I_p = \frac{U_N}{R_1}$$

U položaju 2  $R=R_2$ :

$$U_x = I_p R_2 \longrightarrow U_x = \frac{U_N}{R_1} R_2$$



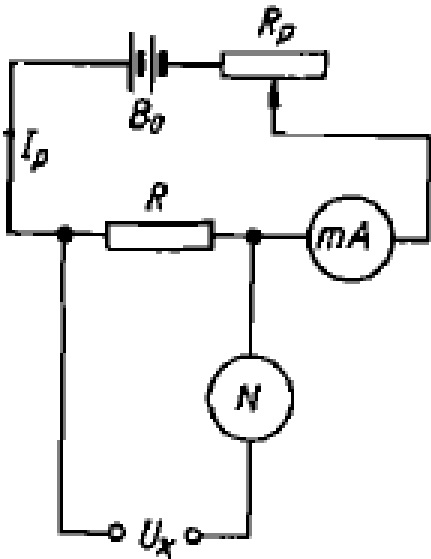
# Kompenzatori za jednosmjernu struju



- Za određivanje mjenog napona nije potrebno poznavanje pomoćne struje, ali je bitno da se ta struja nije promjenila za vrijeme mjerenja napona  $U_x$ .
- Da bismo postigli konstantnost pomoćne struje i da ne moramo svaki put vraćati klizač C na položaj koji tačno odgovara vrijednosti  $R_1$  koristimo pomoćnu bateriju, temperaturne nezavisne otpornike u pomoćnom krugu i dobre kontakt na klizačima i prekidačima otpornika.

# Kompenzatori za jednosmjernu struju

- Ampermetarski postupak

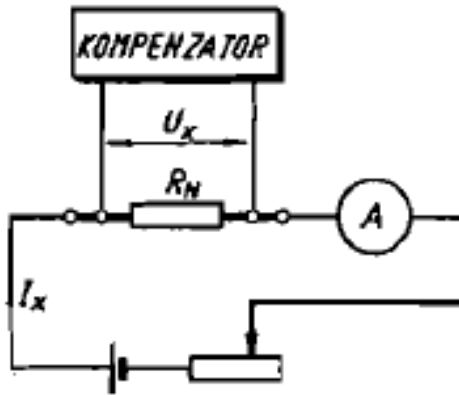


Za kompenzaciju mjenog napona se koristi pad napona koji izaziva promjenljiva pomoćna struja  $I_p$  na fiksnom otporu  $R$ . Podešavanjem  $R_p$  se postiže da nulindikator ostane bez otklona i tada je:

$$U_x = I_p R$$

Mjereni napon je direktno proporcionalan pomoćnoj struji pa je tačnost mjerenja ograničena tačnošću upotrebljenog ampermetra.

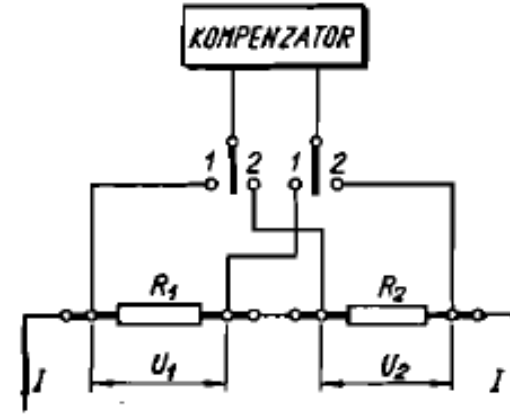
# Mjerenje struje i otpora pomoću kompenzatora



Mjerenje struje pomoću kompenzatora

Pomoću kompenzatora se mjeri pad napona  $U_x$  koji izaziva nepoznata struja  $I_x$  na poznatom otporu  $R_N$ :

$$I_x = \frac{U_x}{R_N}$$

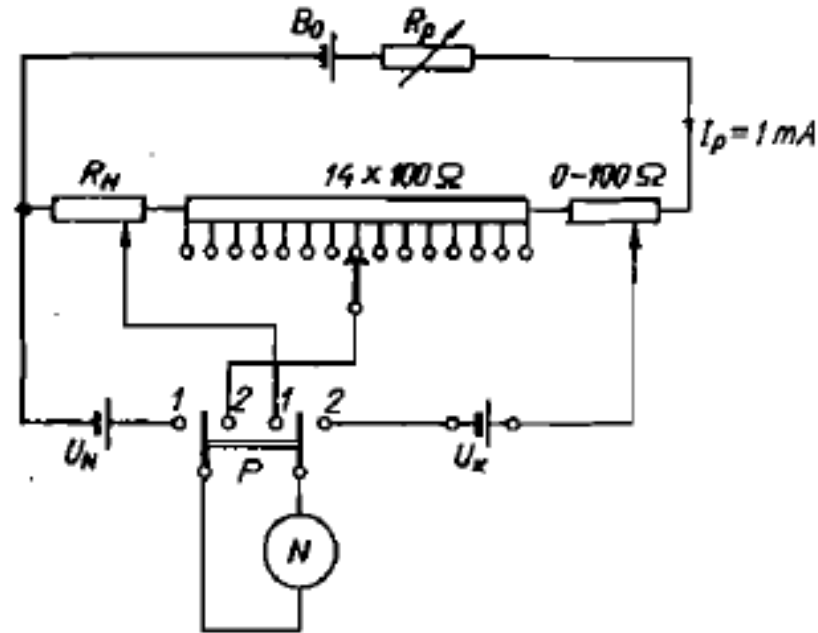


Mjerenje otpora pomoću kompenzatora

Pomoću kompenzatora se mjeri pad napona  $U_2$  na nepoznatom otporu i pad napona  $U_1$  na poznatom otporu :

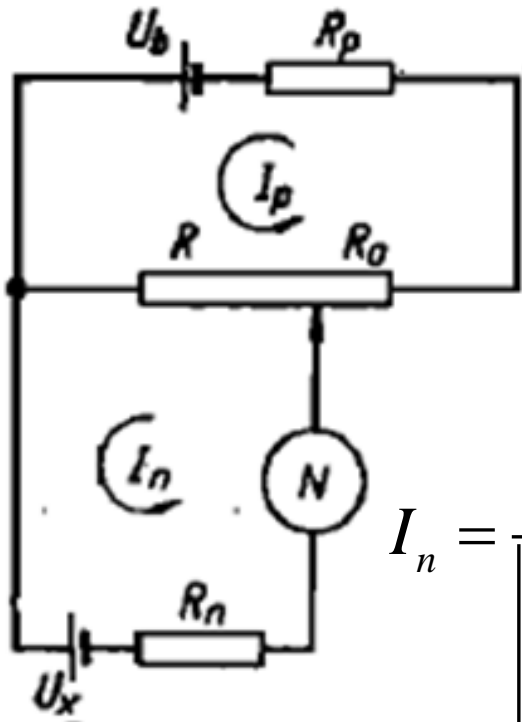
$$R_2 = R_1 \frac{U_2}{U_1}$$

# Precizni kompenzatori



- Pomoću kompenzatora s potenciometrom izvedenim u obliku klizne žice ili kliznog otpornika ne može se postići visoka tačnost jer zbog nesavršenosti klizne žice i kliznih spojeva nije moguće precizno odrediti vrijednosti kompenzatorskog otpora.
- Bolji su kompenzatori kojima se redno za kliznu žicu veže precizni dekadni otpornik s prekidačem.
- Ukoliko želimo povećati tačnost, moramo povećati broj dekanih otpornika i izbjeći upotrebu klizne žice.

# Osjetljivost nulindikatora



$$I_p (R_p + R + R_0) - I_n R = U_b$$

$$-I_p R + I_n (R + R_n) = -U_x$$

Struju nulindikatora dobijamo:


$$I_n = \frac{\begin{vmatrix} R_p + R + R_0 & U_b \\ -R & -U_x \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} R_p + R + R_0 & -R \\ -R & R + R_n \end{vmatrix}} = \frac{-U_x (R_p + R + R_0) + U_b R}{R(R_p + R_0) + R_n (R_p + R + R_0)}$$

Promjene napona  $U_x$  za  $\pm \Delta U_x$  izazivaju u blizini položaja ravnoteže dobro uočljive otklone nulindikatora koje možemo odrediti ako poznamo struju nulindikatora:



# Osjetljivost nulindikatora

Kroz nulindikator neće teći struja ( $I_n=0$ ) ako je:  $-U_x(R_p + R + R_0) + U_b R = 0$


$$U_x = I_p R$$

Struju koja će proteći kroz nulindikator ako se malo poremeti ravnoteža zbog promjene bilo kojeg parametra kruga, može se odrediti diferenciranjem izraza za struju  $I_n$ . Tako će promjena mjenog napona  $U_x$  za  $\Delta U_x$  izazvati struju nulindikatora:

$$\Delta I_n = \left( \frac{\partial I_n}{\partial U_x} \right)_0 \Delta U_x = \frac{-\Delta U_x (R_p + R + R_0)}{R(R_p + R_0) + R_n (R_p + R + R_0)}$$

# Primjer

**Zadatak 5.2.** Na slici je prikazan osnovni spoj kompenzatora. Struja u pomoćnom kolu kompenzatora iznosi 1 mA, a otpor pomoćnog kola je 4000 Ω. Koju strujnu konstantu mora imati nulindikator, ako se želi da pri mjerenju napona 0,8 V mjerna nesigurnost zbog neosjetljivosti iznosi 0,1 %? Otpor nulindikatora iznosi 200 Ω, a unutrašnji otpor mjenjenog izvora može se zanemariti. Na nulindikatore može se uočiti deseti dio jednog dijela skale.

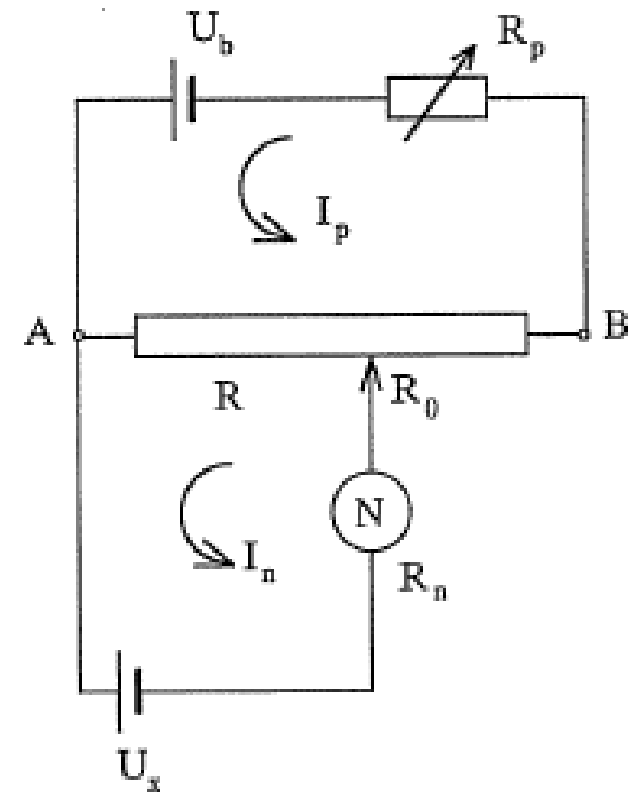
Uz oznake prema slici, pomoću Kirchoffovih zakona za donju i gornju konturu, dobijamo:

$$I_p(R_p + R + R_0) - I_n \cdot R = U_b$$

$$-I_p R + I_n(R + R_n) = -U_x$$

Rješavanjem gornjih jednačina dobijamo izraz za struju nulindikatora:

$$I_n = \frac{U_b \cdot R - U_x(R_p + R + R_0)}{R(R_p + R_0) + R_n(R_p + R + R_0)} \quad (1)$$



# Primjer-nastavak

Kompenzator je u ravnoteži ( $I_n=0$ ) za:

$$U_b \cdot R = U_x (R_p + R + R_0)$$

Ako se malo poremeti ravnoteža zbog promjene mjerenog napona  $U_x$  za  $\Delta U_x$ , struja koja će tada proteći kroz nulindikator dobija se diferenciranjem izraza (1) po  $U_x$ :

$$\Delta I_{n\min} = \left( \frac{\partial I_n}{\partial U_x} \right)_0 \Delta U_x = - \frac{(R_p + R + R_0) \Delta U_x}{R(R_p + R_0) + R_n(R_p + R + R_0)}$$

Kada je kompenzator uravnotežen za  $U_x=0,8$  V vrijedi:

$$U_x = I_p \cdot R \Rightarrow R = \frac{U_x}{I_p} = 800 \Omega$$

Prema zadatim podacima:

$$R_p + R + R_0 = 4000 \Omega$$

$$R_p + R_0 = 3200 \Omega$$

Relativna mjerna nesigurnost zbog neosjetljivosti definisana je odnosom minimalne promjene napona  $\Delta U_x$  koja se još može uočiti na nulindikatoru i mjerenog napona  $U_x$ :

$$\delta_{\min} = \frac{\Delta U_x}{U_x} \Rightarrow \Delta U_x = \delta_{\min} \cdot U_x = 0,8 \text{ mV}$$

Prema zadatim podacima nulindikator reaguje na promjenu napona  $\Delta U_x$  sa otklonom od 1/10 d.sk:

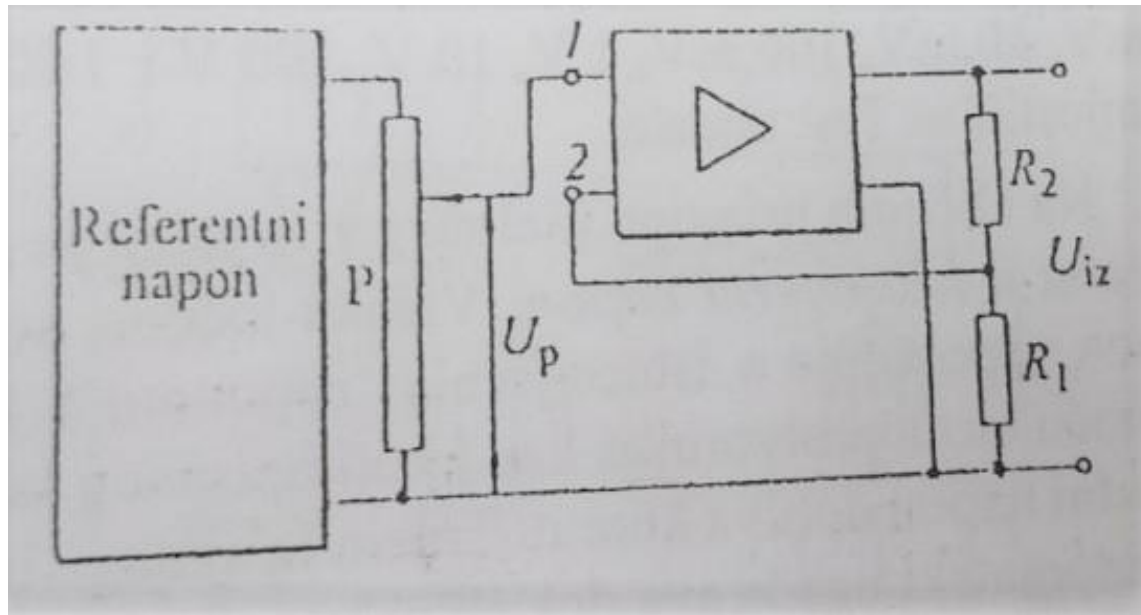
$$\Delta I_{n\min} = \frac{C_i}{10}$$

odakle je strujna konstanta nulindikatora

$$C_i = 10 \cdot \Delta I_{n\min} = 9,52 \cdot 10^{-6} \text{ A/d.sk.}$$

# Kalibrator jednosmjernog napona

Kalibratori – veoma precizni kompenzatori



$$U_{iz} = U_p \frac{R_2 + R_1}{R_1} = U_p n$$

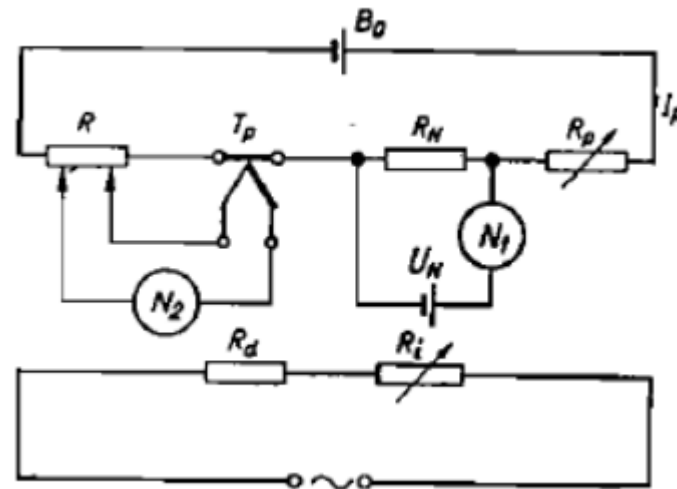
$n$  je obično 1, 10, 100 i 1000

# Kompenzator za naizmjeničnu struju

- Razlika u odnosu na kompenzatore za jednosmjernu struju - za postizanje ravnoteže mjerni i kompenzacioni napon treba da se izjednače po veličini, faznom pomaku i frekvenciji
- Kod naizmjenične struje ne postoji odgovarajući etalon napona
- Tačnost se može ostvariti samo pri utvrđivanju **odnosa** veličina mjerenog i kompenzacionog napona, te njihovog međusobnog faznog pomaka, dok se određivanje veličine mjerenog napona oslanja na pokazivanje mjernog instrumenta s kojim se namješta pomoćna struja kompenzatora
- Naizmjenične veličine možemo mjeriti gotovo istom tačnošću kao i jednosmjerne napone, ako pomoću pouzdanih pretvarača izvršimo pretvaranje naizmjeničnih veličina u jednosmjerne
- Za tu svrhu najčešće se upotrebljavaju **termopretvarači**

# Kompenzator za naizmjeničnu struju

- Jednosmjerni napon termopretvarača je srazmjeran je snazi  $I^2R$  potrošenoj za grijanje ogrijevne žice, pa se dobijaju **iste** vrijednosti tog napona bilo da grijemo žicu **jednosmjernom** ili **naizmjeničnom** strujom ako se njihove **efektivne** vrijednosti ne razlikuju.
- Takvo svojstvo termopretvarača omogućava vrlo precizno mjerenje naizmjeničnih veličina pomoću jednosmjernih mjernih metoda.



Naizmjenični kompenzator sa termopretvaračem: baždarenje jednosmjernom strujom

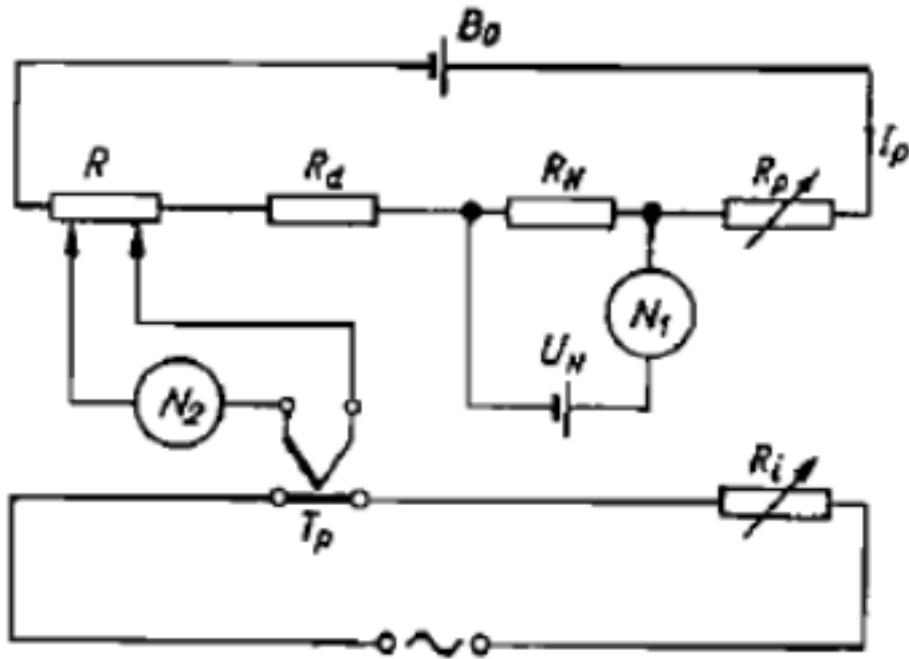
# Kompenzator za naizmjeničnu struju

- U pomoćnom jednosmjernom kompenzacionom krugu podešava se struja  $I_p$ , otporom  $R_p$ , na određenu vrijednost, gdje je pad napona na otporu  $R_N$ , jednak naponu  $U_N$ , etalonskog elementa.

$$U_N = I_p R_N$$

- Za pomoćnu struju  $I_p$ , obično se odabere **10 mA**
- Podešavanjem otpora  $R_p$  postizemo da je  $N_1=0$ , dok podešavanjem otpora  $R$  i izjednačavanje njegovog napona sa naponom termopretvarača postizemo da je  $N_2=0$ .

# Kompenzator za naizmjeničnu struju



- Podešavanjem otpora  $R$  postićemo da je  $N_2=0$ .
- Struja  $I_p$  ostaje nepromjenjena
- Ista efektivna vrijednost struje u naizmjeničnom kolu grije ogrijevnu žicu:

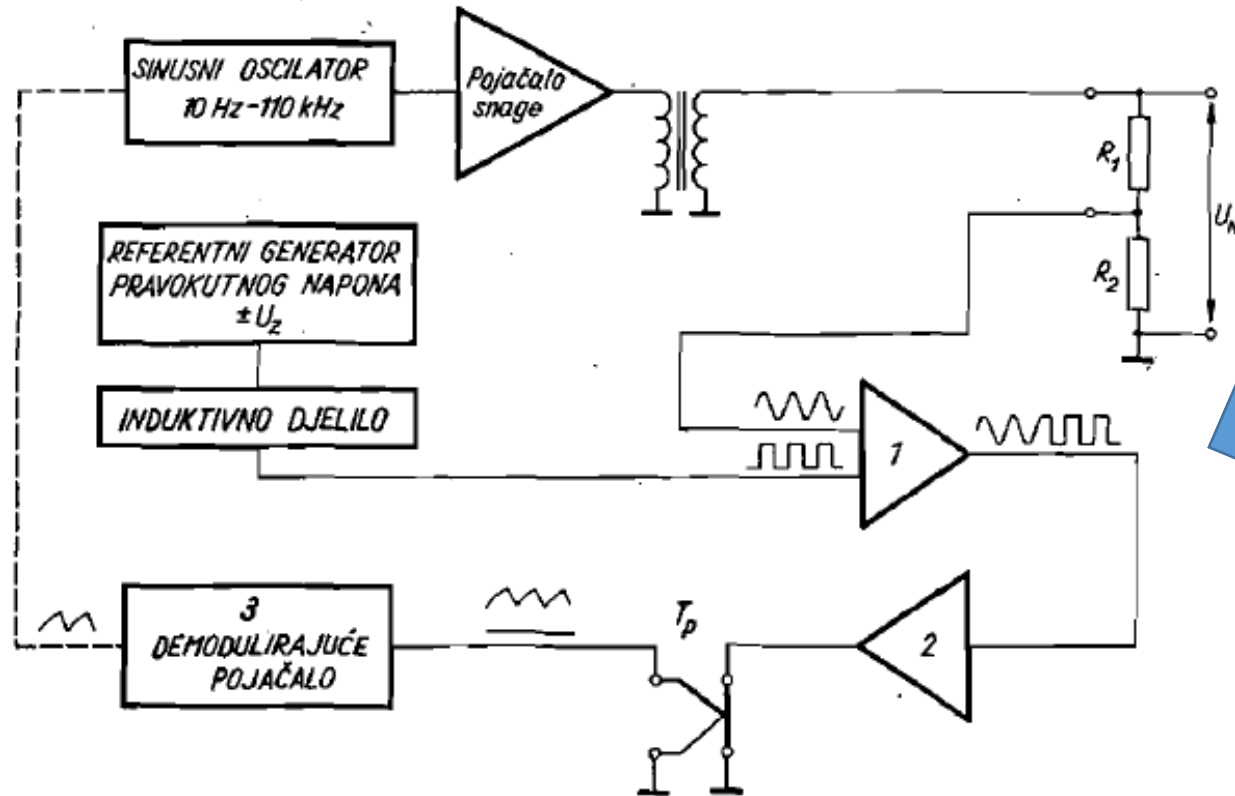
$$U_X = I_p (R_d + R_i)$$

- Kroz ogrijevnu žicu prolazi naizmjenična struja

Naizmjenični kompenzator sa termopretvaračem:  
Mjerenje naizmjeničnog napona

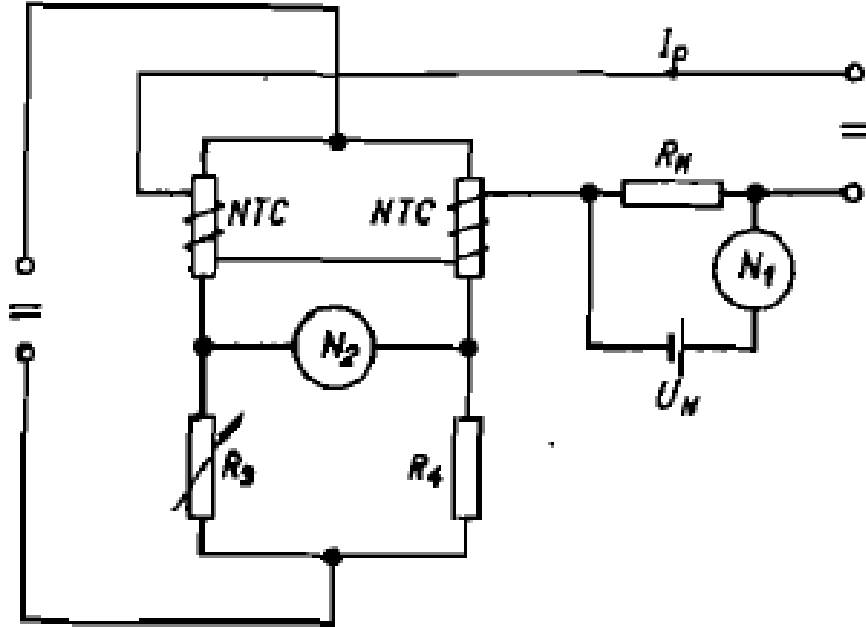


# Kalibrator naizmjenične struje



Elektronski prekidač – propušta čas sinusoidu, čas četvrtasti napon, nekoliko puta u sekundi

# Kalibrator sa NTC otpornicima

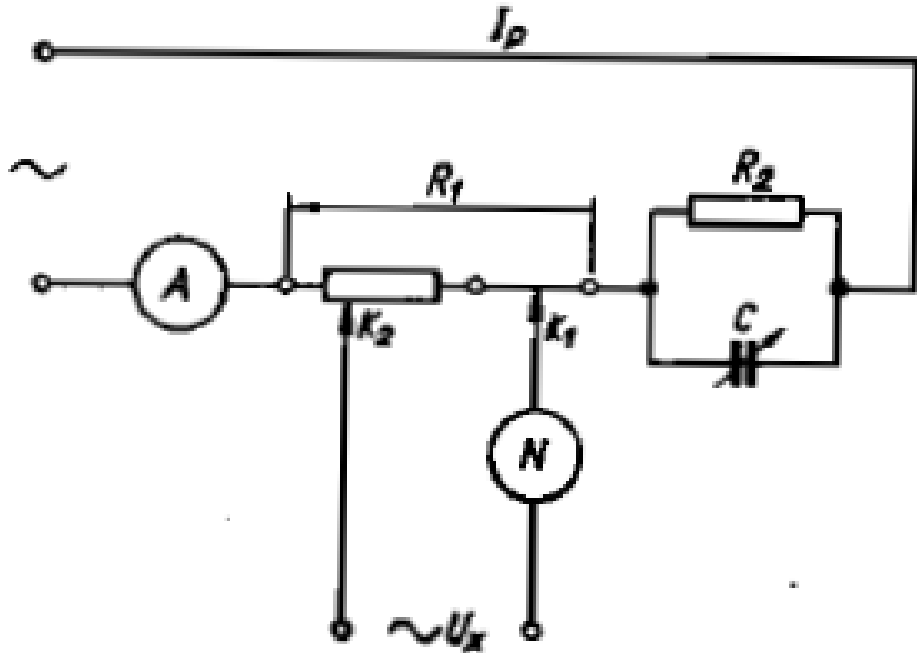


- Umjesto termopretvača koriste NTC otpornike obmotane ogrjevnom žicom
- Dva takva otpornika čine grane Wheatstone-ovog mosta, a kroz njihove ogrjevne žice teče ista jednosmjerna struja  $I_p$ , podešena pomoću etalonskog elementa napona  $U_N$ , preciznog otpornika otpora  $R_N$  i nulindikatora  $N_1$ .

$$I_p = \frac{U_N}{R_N}$$

Podešavanjem  $R_3$  dobijamo  $N_2=0$

# Kompleksni naizmjenični kompenzatori



Kompleksni naizmjenični kompenzator za male fazne pomake

Impedansa je:

$$Z = R_1 + \frac{R_2}{1 + j\omega CR_2} = R_1 + \frac{R_2(1 - j\omega CR_2)}{1 + \omega^2 C^2 R_2^2}$$

$$= \frac{R_1(1 + \omega^2 C^2 R_2^2) + R_2}{1 + \omega^2 C^2 R_2^2} - \frac{j\omega CR_2 R_2}{1 + \omega^2 C^2 R_2^2}$$

Fazni ugao je: 
$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\omega CR_2 R_2}{R_1(1 + \omega^2 C^2 R_2^2) + R_2}$$

Obzirom da je kompenzator za male fazne pomake važi da je

$$\omega^2 C^2 R_2^2 \ll R_1 + R_2 \longrightarrow \operatorname{tg} \varphi = \frac{\omega CR_2 R_2}{R_1 + R_2}$$

Kad se postigne ravnoteža, pad napona između klazača  $K_1$  i  $K_2$  jednak je mjerenom naponu  $U_x$ :

$$U_x = I_p R$$